

## BAHR ALUMINIUM MODULES

Een volledig gamma nauwkeurige lineaire modules uit aluminium met als geleiding loopwielen, met of zonder aandrijving.

### Kenmerken:

- Hoognauwkeurige aluminium profielen met een rechtheid van 0.35 mm/1000 mm.
- Alle aandrijfprincipes zijn beschikbaar zoals trapeziumspindels, kogelomloopspindels, getande riemen, tandheugel en lineaire motoren.
- Lineaire snelheden tot 10 m/s.
- Zowel de loopwagens als de profielen worden op maat gemaakt, lengtes van meer dan 6 m mogelijk.
- Motorflenszen voor alle merken motoren zijn beschikbaar.
- Partnership met SEW en HIWIN voor de motoren.
- Eindschakelaars en sensoren kunnen meegeleverd worden.



| Positie geleiding |                                 | Type geleiding |            | Type aandrijving |                  |
|-------------------|---------------------------------|----------------|------------|------------------|------------------|
| <b>E</b>          | Buiten profiel                  | <b>G</b>       | Glijbus    | <b>T</b>         | Trapeziumspindel |
| <b>Q</b>          | Binnen profiel                  | <b>L</b>       | Looprollen | <b>K</b>         | Kogelspindel     |
| <b>D</b>          | Dubbele binnen                  |                |            | <b>Z</b>         | Riem             |
| <b>M</b>          | Buiten profiel met interne riem |                |            | <b>L</b>         | Geen             |
|                   |                                 |                |            | <b>M</b>         | Lineaire motor   |



E-positie

Q-positie

D-positie

## MODULES BAHR ALUMINIUM

Gamme complète de modules linéaires de haute précision en aluminium sur base de guidage à galets, avec ou sans entraînement.

### Caractéristiques :

- Profilés aluminium de haute précision avec une rectitude de 0.35 mm/1000 mm.
- Tous types d'entraînements possibles comme courroie, vis à billes ou trapézoïdale, crémaillère et moteur linéaire.
- Vitesse linéaire jusque 10 m/s.
- Fabrication sur mesure pour le chariot comme pour le profil même sur des longueurs de plus de 6 m.
- Bride moteur disponible pour tout type de moteur.
- Partenariat avec SEW et HIWIN pour les moteurs.
- Interrupteurs fin de course et des capteurs peuvent être fournis.



| Position du guide |   | Type de guidage |                     | Type d'entraînement |                     |
|-------------------|---|-----------------|---------------------|---------------------|---------------------|
| <b>E</b>          | Profil extérieur                          | <b>G</b>        | Bus à coulisse      | <b>T</b>            | Broche trapézoïdale |
| <b>Q</b>          | Profil intérieur                          | <b>L</b>        | Galets de roulement | <b>K</b>            | Vis à bille         |
| <b>D</b>          | Double intérieur                          |                 |                     | <b>Z</b>            | Courroie            |
| <b>M</b>          | Profil extérieur avec courroie intérieure |                 |                     | <b>L</b>            | Aucun               |
|                   |   |                 |                     | <b>M</b>            | Moteur linéaire     |



Position-E

Position-Q

Position-D

## Positioneersysteem/Système de positionnement EGT/EGK 30, 40, 60, 80

Lineaire eenheid met aan de buitenzijde glij geleidingen.  
Aandrijving gebeurt door een trapezium- of kogelomloopspindel.

**Herhaalnauwkeurigheid:**

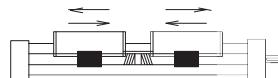
Trapeziumspindel:  $\pm 0.2$  mm

Kogelomloopspindel:  $\pm 0.025$  mm

**Snelheid:**

Trapeziumspindel: max. 0.5 m/s

Kogelomloopspindel: max. 1 m/s



Module linéaire avec guidage externe à patins de frottement.  
Entraînement par vis trapézoïdale ou à billes.


**Précision de répétabilité:**

Vis trapézoïdale:  $\pm 0.2$  mm

Vis à billes:  $\pm 0.025$  mm

**Vitesse:**

Vis à trapézoïdale: max. 0.5 m/s

Vis à billes: max. 1 m/s

## Positioneersysteem/Système de positionnement ELT/ELK 30, 40, 60, 60S, 80, 80S, 100, 125

Lineaire eenheid met aan de buitenzijde loopwielen.  
Aandrijving gebeurt door een trapezium- of kogelomloopspindel.

**Herhaalnauwkeurigheid:**

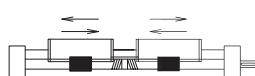
Trapeziumspindel:  $\pm 0.2$  mm

Kogelomloopspindel:  $\pm 0.025$  mm

**Snelheid:**

Trapeziumspindel: max. 0.5 m/s

Kogelomloopspindel: max. 1 m/s



Module linéaire avec guidage externe à galets.  
Entraînement par vis trapézoïdale ou à billes.


**Précision de répétabilité:**

Vis trapézoïdale:  $\pm 0.2$  mm

Vis à billes:  $\pm 0.025$  mm

**Vitesse:**

Vis à trapézoïdale: max. 0.5 m/s

Vis à billes: max. 1 m/s

## Positioneersysteem/Système de positionnement ELR/ELRZ/ER 30, 40, 60, 60S, 80, 80S, 100, 125 E 30, 40, 60, 60S, 80, 80S UL 40, 60, 80,

Lineaire eenheid met aan de binnenzijde  
of de buitenzijde loopwielen.  
Zonder aandrijving.

**Snelheid:** max. 10 m/s

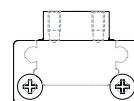
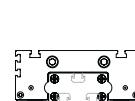
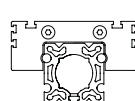
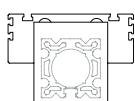
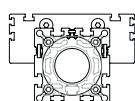
**ELR**  
**ELRZ**  
**ER**

Module linéaire avec guidage interne ou externe à galets.  
Sans entraînement.

**Vitesse:** max. 10 m/s



**UL**



## Positioneersysteem/Système de positionnement ELZ/ELZex 30, 40, 60, 60S, 80, 80S, 100, 125 MLZ 30, 40, 60, 60S, 80, 80S, 100, 125

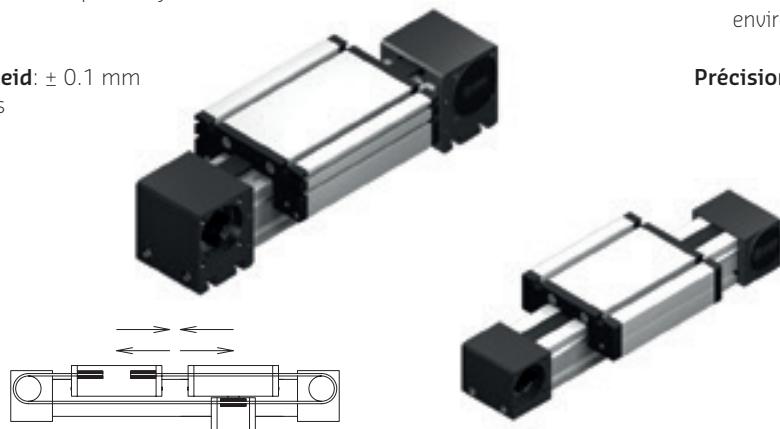
Lineaire eenheid met aan de buitenzijde loopwielen.

De aandrijving gebeurt door een tandriem.

ELZex kan worden gebruikt in explosievrije omgevingen (ATEX 95).

**Herhaalnauwkeurigheid:**  $\pm 0.1$  mm

**Snelheid:** max. 10 m/s



Module linéaire avec guidage externe à galets.

Entraînement par courroie.

ELZex pour une utilisation dans un environnement explosif (ATEX 95).

**Précision de répétabilité:**  $\pm 0.1$  mm

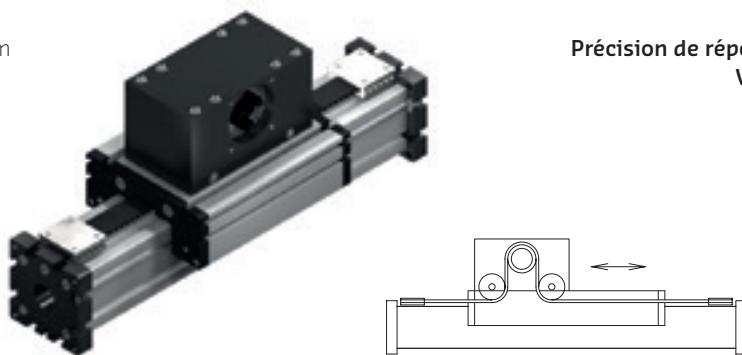
**Vitesse:** max. 10 m/s

## Positioneersysteem/Système de positionnement ELSZ 30, 40, 60, 60S, 80, 80S, 100, 125

De werking is gelijk de ELZ module. De aandrijving gebeurt op de sledge. De tandriem is in omega opgesteld.

**Herhaalnauwkeurigheid:**  $\pm 0.1$  mm

**Snelheid:** max. 6 m/s



Fonctionnement identique au ELZ.  
L'entraînement se fait sur le chariot.

**Précision de répétabilité:**  $\pm 0.1$  mm

**Vitesse:** max. 6 m/s

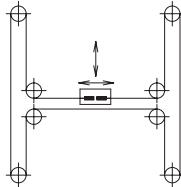
## Positioneersysteem/Système de positionnement ELZU 30, 40, 60, 60S, 80, 80S, 100

X-Y-systeem dat wordt aangedreven door één riem.  
Deze riem wordt op 2 uiteinden aangedreven.

**Herhaalnauwkeurigheid:**  $\pm 0.1$  mm

**Snelheid:** max. 8 m/s

**Versnelling:** max. 20 m/s $^2$



Mouvement X-Y entraîné par une courroie.  
La courroie est entraînée sur deux points.

**Précision de répétabilité:**  $\pm 0.1$  mm

**Vitesse:** max. 8 m/s

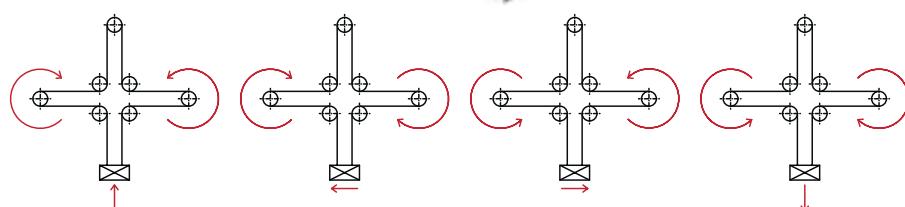
**Accélération:** max. 20 m/s $^2$

## Positioneersysteem/Système de positionnement ELZI 30, 40, 60

X-Z-systeem dat wordt aangedreven door één riem.  
Deze riem wordt op 2 uiteinden aangedreven.

**Herhaalnauwkeurigheid:**  $\pm 0.1$  mm

**Snelheid:** max. 4 m/s



Mouvement X-z entraîné par une courroie.  
La courroie est entraînée sur deux points.

**Précision de répétabilité:**  $\pm 0.1$  mm

**Vitesse:** max. 5 m/s

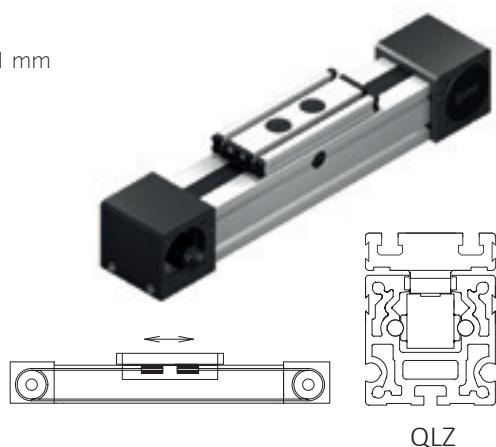
## Positioneersysteem/Système de positionnement QLZ 60, 80, 100, 125

Lineaire eenheid met aan de binnenzijde  
een loopwielgeleiding (QLZ).  
Aandrijving met tandriem.

**Herhaalnauwkeurigheid:**  $\pm 0.1$  mm  
**Snelheid:** max. 6 m/s

Module linéaire avec guidage interne  
à galets (QLZ).  
Entraînement par courroie.

**Précision de répétabilité:**  $\pm 0.1$  mm  
**Vitesse:** max. 6 m/s



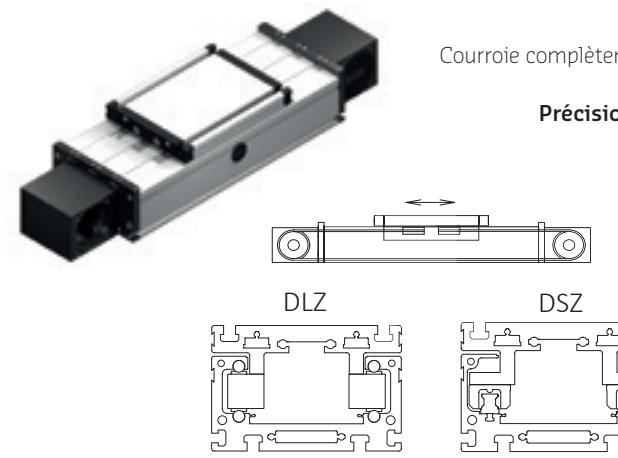
## Positioneersysteem/Système de positionnement DLZ 120, 160, 200

Lineaire eenheid met loopwielgeleiding (DLZ).

Aandrijving met tandriem. De tandriem is volledig in het profiel weggewerkt.

**Herhaalnauwkeurigheid:**  $\pm 0.1$  mm

**Snelheid:** max. 6 m/s



Module linéaire avec guidage interne à billes (DSZ) afin d'augmenter la capacité de charge et de couple admissible sur le chariot ou avec guidage à galets (DLZ).

Entraînement par courroie.

Courroie complètement intégrée dans le module.

**Précision de répétabilité:**  $\pm 0.1$  mm

**Vitesse:** max. 6 m/s

## Positioneersysteem/Système de positionnement DLT/DLK 120, 160, 200

Lineaire eenheid met aan de binnenzijde loopwielgeleiding (DLT/DLK).

Aandrijving gebeurt door een trapezium- of kogelomloopspindel.

**Herhaalnauwkeurigheid:**

Trapeziumspindel:  $\pm 0.2$  mm

Kogelomloopspindel:  $\pm 0.025$  mm

**Snelheid:**

Trapeziumspindel: max. 0.5 m/s

Kogelomloopspindel: max. 1 m/s

Module linéaire avec guidage interne à billes (DST/DSK) afin d'augmenter la capacité de charge et de couple admissible sur le chariot ou avec guidage à galets (DLT/DLK).

Entraînement par vis trapézoïdale ou vis à billes.

**Précision de répétabilité:**

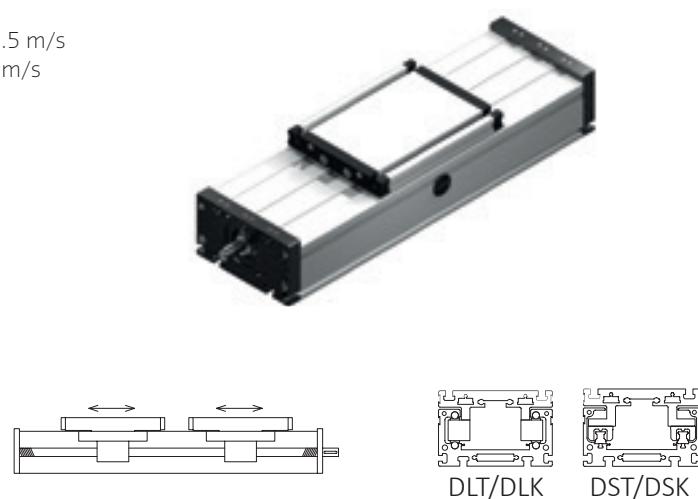
Vis trapézoïdale:  $\pm 0.2$  mm

Vis à billes:  $\pm 0.025$  mm

**Vitesse:**

Vis trapézoïdale: max. 0.5 m/s

Vis à billes: max. 1 m/s



## Tandriemaandrijving - Type ELZ

### Functie:

De module bestaat uit een aluminium vierkant profiel waarop twee geleidingsassen zijn gemonteerd. De slee is met het profiel verbonden door loopwielen en wordt bewogen door een tandriem. De module is voorzien van een klauwkoppeling voor de aandrijving van de tandriem. De tandriem wordt aangespannen in de slee. Wanneer de sledes van 2 modules parallel moeten bewegen wordt er een verbindingsas tussen de 2 modules gemonteerd.

**Lengte:** Klantgewenst, maximale lengte uit één stuk is 6000 mm.

**Bevestigingsmogelijkheden op de slee:** T-moeren.

**Bevestiging module:** Speciale bevestigingsconsoles met T-moeren.

**Tandriem:** HTD tandriem met staaldraad, omkeerspeling  $\pm 0.1$  mm.

**Sledegeleiding:** Standaard wordt de slee geleid door twee loopwagens.

Bij een verlenging van de slee kan de slee met meer loopwagens worden geleid.



## Entraînement par courroie - Type ELZ

### Fonction:

Le module consiste en un profilé en aluminium carré dans lequel est monté. Le module se compose d'un profilé carré en aluminium sur lequel sont montés deux axes de guidage. Le chariot de ce module est relié au chariot du guidage à billes et est entraîné par une courroie. Le module est pourvu d'un accouplement pour entraîner la courroie. La courroie est tendue dans le chariot du module. Quand deux modules sont utilisées en parallèle, un axe de liaison est utilisé.

**Longueur:** à la demande, longueur maximum de 6000 mm en une pièce.

**Fixation sur le chariot:** écrous en T.

**Fixation module:** Support de fixation avec écrous en T.

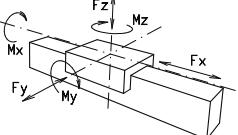
**Courroie:** Courroie HTD avec renfort en acier, jeux  $\pm 0.1$  mm.

**Guidage:** en général, le chariot est guidé par deux chariots à billes.

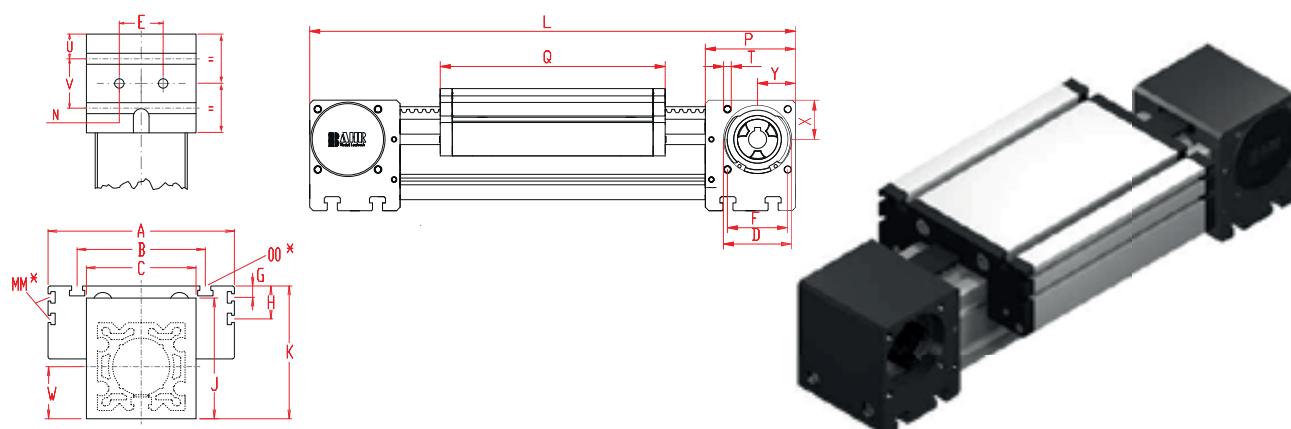
Pour une longueur plus grande du chariot nous pouvons augmenter le nombre de chariots.

## Draaggetallen modules type ELZ/Capacités de charge modules type ELZ

**Dynamische belastbaarheid/ Charges dynamiques**



| Bouwgroote / Taille   | ELZ 30               | ELZ 40               | ELZ 60               | ELZ 60 S             | ELZ 80                | ELZ 80 S              | ELZ 100              | ELZ 125               |
|---|----------------------|----------------------|----------------------|----------------------|-----------------------|-----------------------|----------------------|-----------------------|
| <b>F<sub>x</sub> [N]</b>  | 180                  | 350                  | 800                  | 800                  | 1800                  | 1800                  | 3800                 | 5750                  |
| <b>F<sub>y</sub> [N]</b>  | 60                   | 700                  | 2000                 | 3100                 | 2000                  | 3600                  | 6500                 | 9000                  |
| <b>F<sub>z</sub> [N]</b>  | 60                   | 650                  | 1100                 | 1600                 | 1100                  | 1800                  | 2200                 | 4500                  |
| <b>M<sub>x</sub> [Nm]</b>   | 5                    | 20                   | 43                   | 65                   | 55                    | 140                   | 230                  | 450                   |
| <b>M<sub>y</sub> [Nm]</b>   | 6                    | 18                   | 70                   | 140                  | 80                    | 230                   | 270                  | 600                   |
| <b>M<sub>z</sub> [Nm]</b>   | 7                    | 25                   | 100                  | 170                  | 120                   | 220                   | 500                  | 1150                  |
| <b>Nullastmoment/Couple à vide</b>  |                      |                      |                      |                      |                       |                       |                      |                       |
| [Nm]  | 0,2                  | 0,3                  | 0,6                  | 0,7                  | 0,9                   | 1,2                   | 1,4                  | 1,8                   |
| <b>Snelheden/Vitesses</b>   |                      |                      |                      |                      |                       |                       |                      |                       |
| [m/sec] max   | 2                    | 4                    | 5                    | 7                    | 6                     | 8                     | 10                   | 10                    |
| <b>Trekkrachten/Force de traction</b>   |                      |                      |                      |                      |                       |                       |                      |                       |
| Continu/<br>En continu[N]   | 200                  | 390                  | 900                  | 900                  | 1900                  | 1900                  | 4000                 | 5900                  |
| 0,2 sec [N]   | 280                  | 480                  | 1000                 | 1000                 | 2090                  | 2090                  | 4300                 | 6350                  |
| <b>Traagheidsmomenten van het Al-profiel/Moment d'inertie du profilé en Alu</b> |                      |                      |                      |                      |                       |                       |                      |                       |
| I <sub>x</sub> [mm <sup>4</sup> ]   | 4,09x10 <sup>4</sup> | 1,32x10 <sup>5</sup> | 6,79x10 <sup>5</sup> | 6,79x10 <sup>5</sup> | 18,99x10 <sup>5</sup> | 18,99x10 <sup>5</sup> | 44,4x10 <sup>5</sup> | 101,5x10 <sup>5</sup> |
| I <sub>y</sub> [mm <sup>4</sup> ]   | 4,00x10 <sup>4</sup> | 1,34x10 <sup>5</sup> | 6,97x10 <sup>5</sup> | 6,97x10 <sup>5</sup> | 18,97x10 <sup>5</sup> | 18,97x10 <sup>5</sup> | 44,8x10 <sup>5</sup> | 101,5x10 <sup>5</sup> |



| Bouwgroote/<br>Taille | Basislengte L /<br>Longueur de la base L | A   | B   | C   | D<br>-0,05 | E  | F   | G    | H    | J   | K   | MM  | N   | OO  | P   | QQ  | T   | U    | V  | W  | X    | Y    | Gewicht bij<br>0mm slag/<br>Poids supplémentaire<br>par 1000 mm | Extra gewicht<br>per 1000mm/<br>Poids supplémentaire<br>par 1000 mm |
|-----------------------|--|-----|-----|-----|------------|----|-----|------|------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|------|----|----|------|------|---|---|
| ELZ30                 | 158                                      | 70  | 56  | 42  | 28         | 13 | 25  | -    | -    | 44  | 47  | -   | M5  | M6  | 36  | 82  | M4  | 10   | 16 | 21 | 16   | 16   | 0,8 kg  | 0,13 kg   |
| ELZ40                 | 225                                      | 100 | 66  | 58  | 37         | 18 | 32  | -    | -    | 58  | 64  | -   | M6  | M6  | 49  | 122 | M5  | 12,5 | 24 | 29 | 20,5 | 20,5 | 1,9 kg  | 0,24 kg   |
| ELZ60                 | 290                                      | 144 | 96  | 80  | 47         | 30 | 42  | -    | -    | 82  | 90  | -   | M8  | M8  | 59  | 168 | M6  | 15   | 30 | 41 | 27   | 26   | 4,8 kg  | 0,62 kg   |
| ELZ60 S               | 315                                      | 170 | 108 | 80  | 47         | 30 | 42  | -    | -    | 82  | 94  | -   | M8  | M8  | 59  | 194 | M6  | 15   | 30 | 41 | 27   | 26   | 5,8 kg  | 0,62 kg   |
| ELZ80                 | 375                                      | 170 | 117 | 100 | 68         | 40 | 60  | 10,5 | 30,5 | 110 | 121 | M6  | M10 | M10 | 90  | 194 | M8  | 22,5 | 45 | 51 | 39   | 38   | 10,0 kg   | 1,00 kg   |
| ELZ80 S               | 395                                      | 190 | 126 | 100 | 68         | 40 | 60  | 12,5 | 30   | 110 | 122 | M6  | M10 | M8  | 90  | 214 | M8  | 22,5 | 45 | 51 | 39   | 38   | 11,0 kg   | 1,00 kg   |
| ELZ100                | 530                                      | 230 | 155 | 130 | 90         | 50 | 80  | -    | 29   | 135 | 154 | M10 | M12 | M10 | 110 | 300 | M10 | 23   | 64 | 65 | 50   | 50   | 24,0 kg   | 1,60 kg   |
| ELZ125                | 625                                      | 295 | 200 | 160 | 110        | 60 | 100 | -    | 30   | 167 | 191 | M10 | M12 | M12 | 130 | 365 | M10 | 38   | 50 | 82 | 60   | 60   | 37,0 kg   | 2,10 kg   |

## Tandriemaandrijving - Type QLZ

### Functie:

De module bestaat uit een aluminium vierkant profiel waarin twee geleidingsassen zijn gemonteerd. De sledge van de module is met de loopwagen met geleidingswielen verbonden en wordt bewogen door een tandriem. De module is voorzien van een kluwkoppeling voor de aandrijving van de tandriem. De tandriem wordt aangespannen in de sledge. Wanneer de sledes van 2 modules parallel moeten bewegen wordt er een verbindingsas tussen de 2 modules gemonteerd.

**Lengte:** Klantgewenst, maximale lengte uit één stuk is 6000 mm.

**Bevestigingsmogelijkheden op de sledge:** T-moeren.

**Bevestiging module:** Speciale bevestigingsconsoles met T-moeren.

**Tandriem:** HTD tandriem met staaldraad, omkeerspeling  $\pm 0.1$  mm.

**Sledegeleiding:** Standaard wordt de sledge geleid door twee loopwagens.

Bij een verlenging van de sledge kan de sledge met meer loopwagens worden geleid.



## Entraînement par courroie - Type QLZ

### Fonction:

Le module consiste en un profilé en aluminium carré dans lequel est monté. Le module se compose d'un profilé carré en aluminium sur lequel sont montés deux axes de guidage. Le chariot de ce module est relié au chariot du guidage à billes et est entraîné par une courroie. Le module est pourvu d'un accouplement pour entraîner la courroie. La courroie est tendue dans le chariot du module. Quand deux modules sont utilisées en parallèle, un axe de liaison est utilisé.

**Longueur:** à la demande, longueur maximum de 6000 mm en une pièce.

**Fixation sur le chariot:** écrous en T.

**Fixation module:** Support de fixation avec écrous en T.

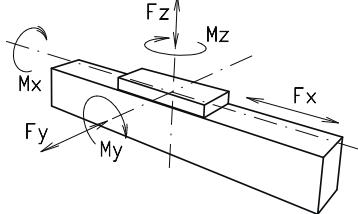
**Courroie:** Courroie HTD avec renfort en acier, jeux  $\pm 0.1$  mm.

**Guidage:** en général, le chariot est guidé par deux chariots à billes.

Pour une longueur plus grande du chariot nous pouvons augmenter le nombre de chariots.

## Draaggetallen modules type QLZ/Capacités de charge modules type QLZ

**Dynamische belastbaarheid/  
Charges dynamiques**



**Bouwgroote/Taille**

|            | QLZ 60 | QLZ 80 | QLZ 100 |
|------------|--------|--------|---------|
| $F_x$ [N]  | 800    | 1800   | 3800    |
| $F_y$ [N]  | 500    | 1240   | 1500    |
| $F_z$ [N]  | 650    | 1200   | 1700    |
| $M_x$ [Nm] | 10     | 40     | 60      |
| $M_y$ [Nm] | 50     | 80     | 110     |
| $M_z$ [Nm] | 30     | 60     | 90      |

**Nullastmoment/Couple à vide**

| [Nm] | 0,6 | 0,8 | 1,2 |
|------|-----|-----|-----|
|------|-----|-----|-----|

**Snelheden/Vitesses**

| [m/sec] max | 4 | 6 | 7 |
|-------------|---|---|---|
|-------------|---|---|---|

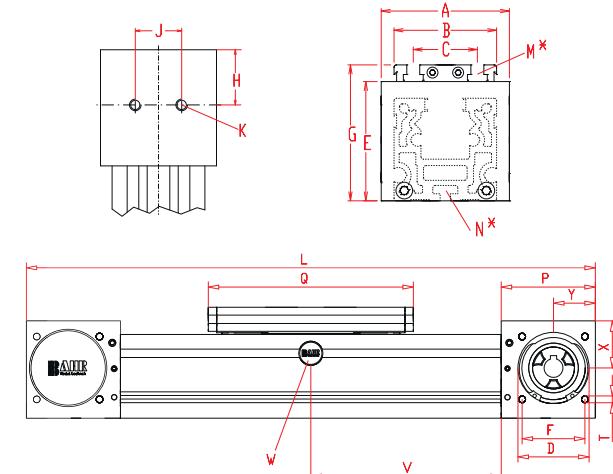
**Trekkrachten/Force de traction**

| Continu/En continu[N] | 900  | 1900 | 4000 |
|-----------------------|------|------|------|
| 0,2 sec [N]           | 1000 | 2090 | 4300 |

**Traagheidsmomenten van het Al-profiel/Moment d'inertie du profilé en Alu**

| $I_x$ [mm <sup>4</sup> ] | 4,3x10 <sup>5</sup> | 16,5x10 <sup>5</sup> | 34,93x10 <sup>5</sup> |
|--------------------------|---------------------|----------------------|-----------------------|
| $I_y$ [mm <sup>4</sup> ] | 4,8x10 <sup>5</sup> | 18,7x10 <sup>5</sup> | 45,61x10 <sup>5</sup> |





| Bouwgroote/<br>Taille | Basislengte L /<br>Longueur de la base L | A   | B   | C  | D<br>-0,05 | E   | F  | G   | H    | J  | K   | N   | M   | P   | Q   | T   | X  | Y  | Gewicht bij<br>0mm slag/<br>Poids à 0 mm<br>de course | Extra gewicht<br>per 1000mm/<br>Poids supplémentaire<br>par 1000 mm |
|-----------------------|--|-----|-----|----|------------|-----|----|-----|------|----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|----|----|---|---|
| QLZ 60                | 280                                      | 80  | 60  | 36 | 47         | 63  | 42 | 79  | 29,5 | 30 | M8  | M5  | M6  | 59  | 152 | M6  | 27 | 26 | 3,2 kg  | 0,39 kg   |
| QLZ 80                | 390                                      | 100 | 80  | 50 | 68         | 93  | 60 | 106 | 47,5 | 40 | M10 | M6  | M8  | 90  | 196 | M8  | 45 | 40 | 9,6 kg  | 0,86 kg   |
| QLZ 100               | 490                                      | 130 | 100 | 66 | 90         | 110 | 80 | 129 | 55   | 50 | M12 | M10 | M10 | 110 | 260 | M10 | 49 | 50 | 15,8 kg   | 1,23 kg   |

## Tandriemaandrijving - Type DLZ

### Functie:

De module bestaat uit een aluminium rechthoekig profiel waarin twee sets geleidingsassen zijn gemonteerd. De sledge van de module is met de loopwagens met geleidingswielen verbonden en wordt bewogen door een tandriem. De module is voorzien van een kluwkoppeling voor de aandrijving van de tandriem. De tandriem wordt aangespannen in de sledge. Wanneer de sledes van 2 modules parallel moeten bewegen wordt er een verbindingsas tussen de 2 modules gemonteerd.

**Lengte:** Klantgewenst, maximale lengte uit één stuk is 6000 mm.

**Bevestigingsmogelijkheden op de sledge:** T-moeren.

**Bevestiging module:** Speciale bevestigingsconsoles met T-moeren.

**Tandriem:** HTD tandriem met staaldraad, omkeerspeling  $\pm 0.1$  mm.

**Sledegeleiding:** Standaard wordt de sledge geleid door twee loopwagens.

Bij een verlenging van de sledge kan de sledge met meer loopwagens worden geleid.



## Entraînement par courroie - Type DLZ

### Fonction:

Le module consiste en un profilé en aluminium carré dans lequel est monté. Le module se compose d'un profilé carré en aluminium sur lequel sont montés deux axes de guidage. Le chariot de ce module est relié au chariot du guidage à billes et est entraîné par une courroie. Le module est pourvu d'un accouplement pour entraîner la courroie. La courroie est tendue dans le chariot du module. Quand deux modules sont utilisées en parallèle, un axe de liaison est utilisé.

**Longueur:** à la demande, longueur maximum de 6000 mm en une pièce.

**Fixation sur le chariot:** écrous en T.

**Fixation module:** Support de fixation avec écrous en T.

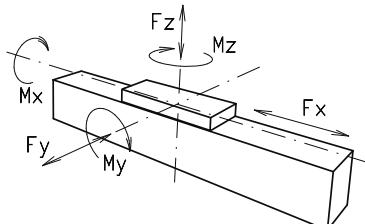
**Courroie:** Courroie HTD avec renfort en acier, jeux  $\pm 0.1$  mm.

**Guidage:** en général, le chariot est guidé par deux chariots à billes.

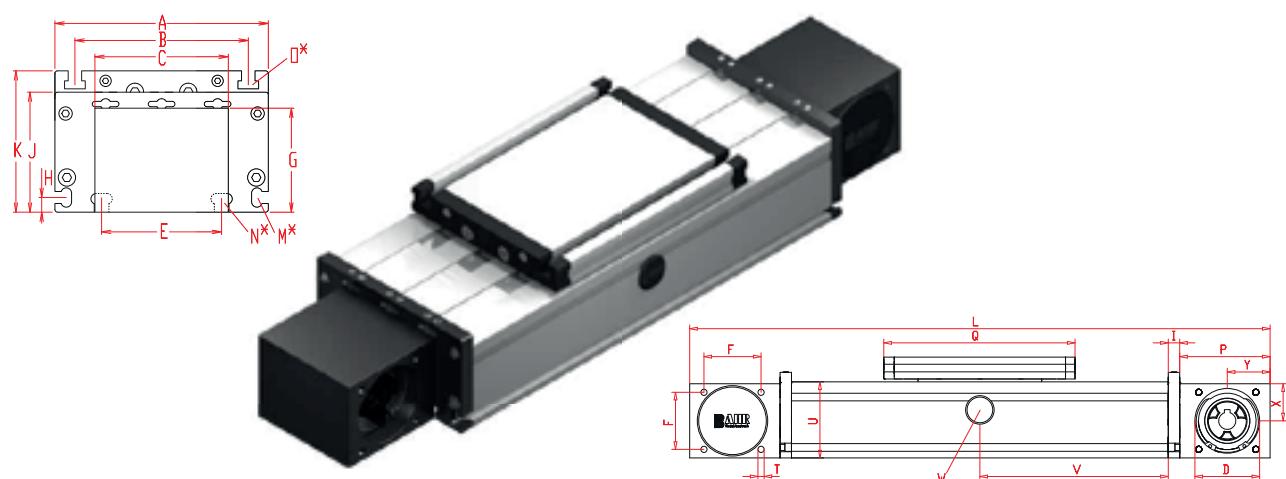
Pour une longueur plus grande du chariot nous pouvons augmenter le nombre de chariots.

## Draaggetallen modules type DLZ/Capacités de charge modules type DLZ

**Dynamische belastbaarheid/  
Charges dynamiques**



| Bouwgrootte/Taille  | DLZ 120              | DLZ 160               | DLZ 200              |
|---|----------------------|-----------------------|----------------------|
| $F_x$ [N]   | 800                  | 1800                  | 3800                 |
| $F_y$ [N]   | 900                  | 2000                  | 3100                 |
| $F_z$ [N]   | 1000                 | 2800                  | 4400                 |
| $M_x$ [Nm]  | 125                  | 320                   | 510                  |
| $M_y$ [Nm]  | 120                  | 300                   | 480                  |
| $M_z$ [Nm]  | 90                   | 150                   | 275                  |
| <b>Nullastmoment/Couple à vide</b>  |                      |                       |                      |
| [Nm] zonder afdekbanden /<br>[Nm] sans bandes de recouvrement                   | 1,2                  | 1,5                   | 1,8                  |
| [Nm] met afdekbanden /<br>[Nm] avec bandes de recouvrement                      | 1,6                  | 2,1                   | 4                    |
| <b>Snelheden/Vitesses</b>   |                      |                       |                      |
| [m/sec] max   | 4                    | 6                     | 8                    |
| <b>Trekkrachten/Force de traction</b>   |                      |                       |                      |
| Continu/En continu[N]   | 900                  | 1900                  | 4000                 |
| 0.2 sec [N]   | 1000                 | 2090                  | 4300                 |
| <b>Traagheidsmomenten van het Al-profiel/Moment d'inertie du profilé en Alu</b> |                      |                       |                      |
| $I_x$ [mm <sup>4</sup> ]  | 6,6x10 <sup>5</sup>  | 22,2x10 <sup>5</sup>  | 63,8x10 <sup>5</sup> |
| $I_y$ [mm <sup>4</sup> ]  | 38,6x10 <sup>5</sup> | 122,0x10 <sup>5</sup> | 335x10 <sup>5</sup>  |

| Bouwgrootte/<br>Taille | Basislengte L /<br>Longueur de la base L | A   | B   | C   | D<br>-0,05 | E   | F  | G  | H  | I  | J   | K   | M  | N   | O  | P   | Q   | T   | U   | X  | Y  | Gewicht bij<br>0mm slag/<br>Poids supplémentaire<br>par 1000 mm |
|------------------------|--|-----|-----|-----|------------|-----|----|----|----|----|-----|-----|----|-----|----|-----|-----|-----|-----|----|----|---|
| DLZ 120                | 330                                      | 120 | 96  | 80  | 47         | 78  | 42 | 58 | 10 | 10 | 68  | 79  | M5 | M6  | M6 | 70  | 156 | M6  | 60  | 28 | 35 | 5,1 kg  |
| DLZ 160                | 440                                      | 160 | 130 | 100 | 68         | 90  | 60 | 78 | 11 | 12 | 90  | 106 | M6 | M8  | M8 | 95  | 200 | M8  | 80  | 93 | 45 | 13,0 kg   |
| DLZ 200                | 530                                      | 200 | 160 | 130 | 90         | 140 | 80 | 97 | 15 | 15 | 110 | 129 | M8 | M10 | M8 | 110 | 270 | M10 | 100 | 49 | 50 | 23,4 kg   |